

## 2021 年度 制御工学 I 第 11 回レポート

4 年 E 科 番号 \_\_\_\_\_ 氏名 \_\_\_\_\_

## [問題 1]

図 1 に示すフィードフォワード制御系, 図 2 に示すフィードバック制御系において,  $K_{FF} = \frac{1}{5}$ ,  $K_{FB} = 100$  とする。

特性変動により制御対象が 5 から 4 に変化した。目標値  $r = 10 \text{ m/s}$ , 外乱  $w = 0 \text{ m/s}$  としたとき,  $y$  の定常値を値を求めて, 目標値からの偏差  $r - y$  を答えよ。

- (1) フィードフォワード制御系
- (2) フィードバック制御系

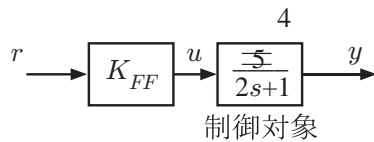


図 1: フィードフォワード制御系

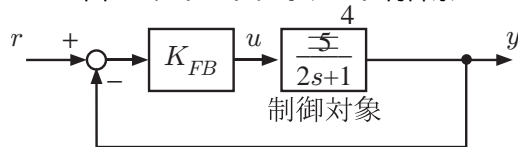


図 2: フィードバック制御系