

第5章 : 周波数応答

5.4 ボード線図の性質

キーワード : ゲイン曲線, 位相曲線, 最小位相系, ゲイン-位相関係式

学習目標 : 高次系のボード線図を描くことができる。

最小位相系におけるゲインと位相の関係について理解する。

5. 周波数応答

5.4 ボード線図の性質

ゲインと位相の関係

[例] $G_1(s) = \frac{1+s}{s^2+s+1}$, $G_2(s) = \frac{1-s}{s^2+s+1}$

ゲイン

$$|G_1(j\omega)| = \frac{|1+j\omega|}{(j\omega)^2 + j\omega + 1} = \frac{|1+j\omega|}{|1-\omega^2+j\omega|} = \frac{\sqrt{1+\omega^2}}{|1-\omega^2+j\omega|} \\ = \frac{|1-j\omega|}{|1-\omega^2+j\omega|} = |G_2(j\omega)|$$

同じ

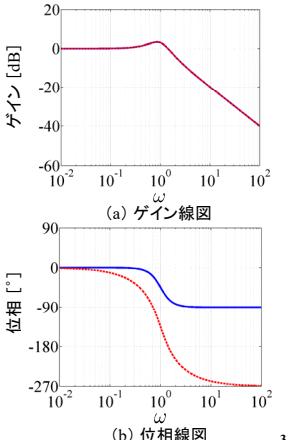
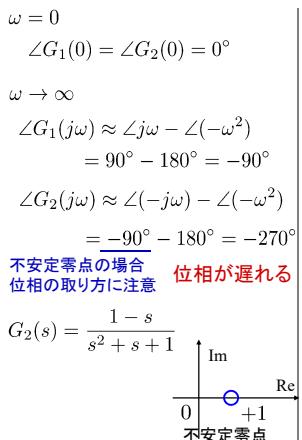
位相

$$\angle G_1(j\omega) = \angle(1+j\omega) - \angle(1-\omega^2+j\omega)$$

$$\angle G_2(j\omega) = \angle(1-j\omega) - \angle(1-\omega^2+j\omega)$$

異なる

2

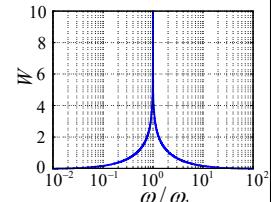


最小位相系 安定なシステムでかつ不安定零点をもたない

ゲインから位相が一意に定まる。
(ボードのゲイン-位相関係式)

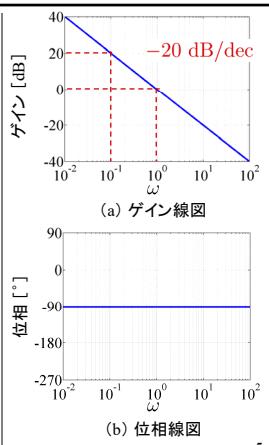
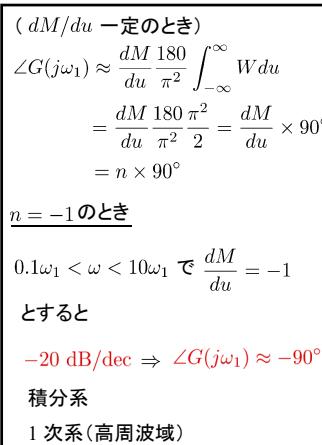
$$\angle G(j\omega_1) = \frac{180}{\pi^2} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{dM}{du} W du \quad (\text{度})$$

$$\begin{cases} u = \ln(\omega/\omega_1) & \text{正規化角周波数} \\ M = \ln|G(j\omega)| & \text{対数ゲイン} \\ W = \ln(\coth(|u|/2)) & \text{重み関数} \end{cases}$$



$$\frac{dM}{du} \text{ 横軸, 縦軸を自然対数目盛りとしたときのゲイン曲線の傾き} \\ \int_{-\infty}^{\infty} W du = \frac{\pi^2}{2} \quad (\omega = \omega_1 \text{ でピーク})$$

4



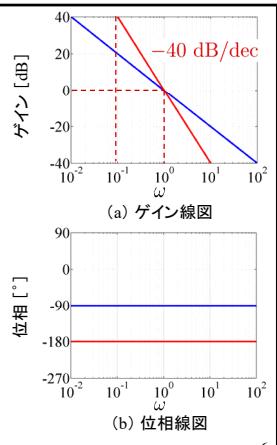
$n = -2$ のとき

$$0.1\omega_1 < \omega < 10\omega_1 \Rightarrow \frac{dM}{du} = -2$$

とすると

$$-40 \text{ dB/dec} \Rightarrow \angle G(j\omega_1) \approx -180^\circ$$

2重積分系
2次系(高周波域)



6

5 周波数応答

5.4 ボード線図の性質

ボード線図の利点 極形式で表示

[アイデア] ゲイン:対数スケール
位相:線形スケール
 $G(s) = G_1(s)G_2(s)G_3(s)$ (直列結合)

$$G_i(j\omega) = r_i e^{j\theta_i} \quad (i = 1 \sim 3) \text{ とおく}$$

$$\begin{aligned} G(j\omega) &= (r_1 e^{j\theta_1}) (r_2 e^{j\theta_2}) (r_3 e^{j\theta_3}) \\ &= \frac{r_1 r_2 r_3}{r} e^{j(\theta_1 + \theta_2 + \theta_3)} = r e^{j\theta} \\ &= r e^{j\theta} \end{aligned}$$

7

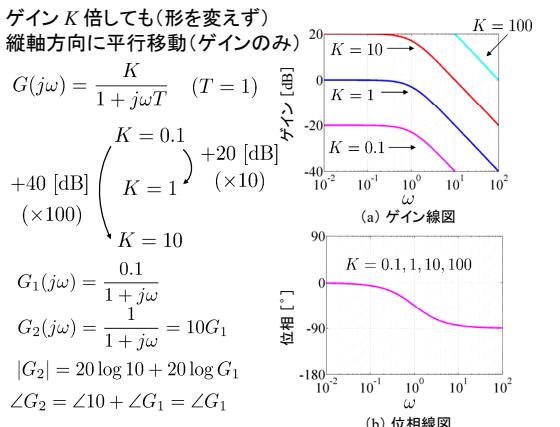
$$G(j\omega) = r e^{j\theta} = r_1 r_2 r_3 e^{j(\theta_1 + \theta_2 + \theta_3)}$$

$$\begin{aligned} 20 \log |G(j\omega)| &= 20 \log r = 20 \log(r_1 r_2 r_3) \\ &= 20 \log r_1 + 20 \log r_2 + 20 \log r_3 \\ &= \sum_{i=1}^3 20 \log r_i = \sum_{i=1}^3 20 \log |G_i(j\omega)| \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \angle G(j\omega) &= \theta = \theta_1 + \theta_2 + \theta_3 \\ &= \sum_{i=1}^3 \theta_i = \sum_{i=1}^3 \angle G_i(j\omega) \end{aligned}$$

直列結合のとき、ゲインと位相を単純に加えあわせればよい

8



9

$G^{-1}(s)$ (逆システム) のボード線図

ゲイン

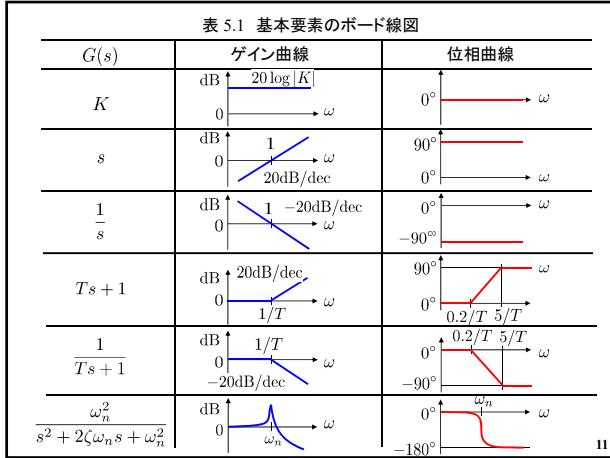
$$20 \log \left| \frac{1}{G(j\omega)} \right| = -20 \log |G(j\omega)|$$

位相

$$\angle \frac{1}{G(j\omega)} = -\angle G(j\omega)$$

逆システムでは、ゲインと位相の符号を反転

10



11

[例 5.1]

$$\begin{aligned} G(s) &= \frac{100(s+1)}{s(s+10)} = G_1(s) \cdot G_2(s) \cdot G_3(s) \cdot G_4(s) \\ &= 10 \cdot \frac{1}{s} \cdot \frac{1}{0.1s+1} \cdot (s+1) \end{aligned}$$

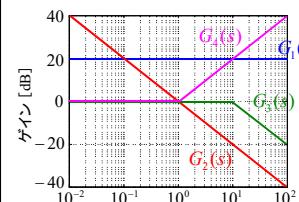


図 5.12 各要素のゲイン線図
(折れ線近似)

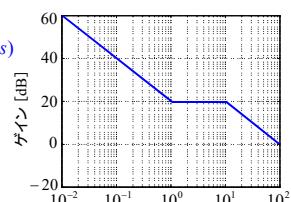


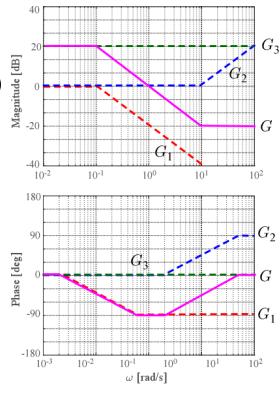
図 5.13 $G(s)$ のゲイン線図
(折れ線近似)

12

5章演習問題【5】(b)

$$G(s) = \frac{s+10}{10s+1} = \left(\frac{1}{10s+1}\right) \cdot (s+10) \\ = \left(\frac{1}{10s+1}\right) \cdot \frac{(0.1s+1) \cdot 10}{G_1(s) G_2(s)}$$

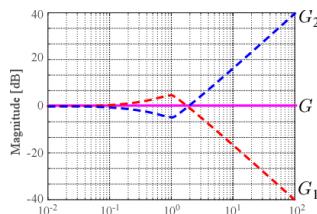
| | T | $1/T$ | $0.2/T$ | $5/T$ |
|----------|-----|-------|---------|-------|
| $G_1(s)$ | 10 | 0.1 | 0.02 | 0.5 |
| $G_2(s)$ | 0.1 | 10 | 2 | 50 |



13

5章演習問題【6】(c)

$$G(s) = \frac{s^2 - 3s + 1}{s^2 + 3s + 1} = \frac{(s^2 - 3s + 1)}{G_1(s)} \cdot \frac{1}{G_2(s)}$$



14

ボード線図の利点

- システムを直列結合したもののボード線図は各システムのボード線図を単に加え合わせるだけで得られる。
- 折れ線近似が容易で、システムの概略特性を簡単に精度よく把握できる。
- 最小位相系では、ゲイン曲線から位相曲線の概略がわかる。
- 広い周波数帯域を1枚の図面で扱える。
- 実験データからボード線図を描くことも容易である。

15

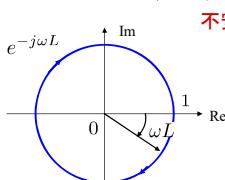
むだ時間要素

$$G(s) = e^{-sL}$$

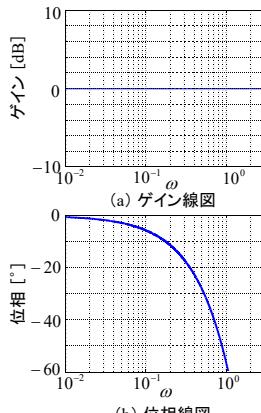
パデー近似

$$e^{-sL} \approx \frac{1 - Ls/2}{1 + Ls/2}$$

$$e^{-sL} \approx \frac{1 - Ls/2 + (Ls)^2/12}{1 + Ls/2 + (Ls)^2/12}$$



不安定零点



16

第5章：周波数応答

5.4 ボード線図の性質

キーワード： **ゲイン曲線、位相曲線、最小位相系、ゲイン-位相関係式**

学習目標：高次系のボード線図を描くことができる。
最小位相系におけるゲインと位相の関係について理解する。

17