

2022年度 制御工学 II 後期 第6回小テスト (模範解答)

5年 E科 番号 _____ 氏名 _____

[問題 1] (7章演習問題 【5】)

ノミナルモデル $P(s)$, コントローラ $K(s)$, 不確かさの重み関数 $W_2(s)$, 制御性能の重み関数 $W_1(s)$ が以下で与えられるとき, 次のロバスト性能条件を満たすか答えよ。

$$|W_1(j\omega)S(j\omega)| + |W_2(j\omega)T(j\omega)| < 1, \quad \forall \omega$$

$$P(s) = \frac{1}{2s}, \quad K(s) = 4, \quad W_2(s) = \frac{s}{4}, \quad W_1(s) = \frac{1}{s}$$

ただし, 下記の値を用いてよい。

$$T(s) = \frac{2}{s+2}, \quad S(s) = \frac{s}{s+2} \quad (1)$$

[解答]

相補感度関数は

$$\begin{aligned} T(s) &= \frac{P(s)K(s)}{1+P(s)K(s)} = \frac{\frac{1}{2s} \cdot 4}{1 + \frac{1}{2s} \cdot 4} \\ &= \frac{\frac{2}{s}}{1 + \frac{2}{s}} = \frac{2}{s+2} \end{aligned} \quad (2)$$

であるので,

$$\begin{aligned} |W_2(j\omega)T(j\omega)| &= \left| \frac{j\omega}{4} \frac{2}{j\omega+2} \right| = \left| \frac{j\omega}{2(j\omega+2)} \right| \\ &= \frac{\omega}{2\sqrt{\omega^2+4}} < 1 \end{aligned} \quad (3)$$

となる。

感度関数は

$$\begin{aligned} S(s) &= \frac{1}{1+P(s)K(s)} = \frac{1}{1 + \frac{1}{2s} \cdot 4} \\ &= \frac{1}{1 + \frac{2}{s}} = \frac{s}{s+2} \end{aligned} \quad (4)$$

であるので,

$$\begin{aligned} |W_1(j\omega)S(j\omega)| &= \left| \frac{1}{j\omega} \frac{j\omega}{j\omega+2} \right| = \left| \frac{1}{j\omega+2} \right| \\ &= \frac{1}{\sqrt{\omega^2+4}} < 1 \end{aligned} \quad (5)$$

となる。よって,

$$\begin{aligned} |W_1(j\omega)S(j\omega)| + |W_2(j\omega)T(j\omega)| &= \frac{\omega}{2\sqrt{\omega^2+4}} + \frac{1}{\sqrt{\omega^2+4}} \\ &= \frac{\omega+2}{2\sqrt{\omega^2+4}} \end{aligned} \quad (6)$$

である。これを ω について微分して整理すると

$$\begin{aligned} &\frac{d}{d\omega} \left(\frac{\omega+2}{\sqrt{\omega^2+4}} \right) \\ &= \frac{d}{d\omega} (\omega+2) (\omega^2+4)^{-\frac{1}{2}} \\ &= (\omega^2+4)^{-\frac{1}{2}} + 2(\omega+2) \left(-\frac{1}{2} \right) (4\omega) (\omega^2+4)^{-\frac{3}{2}} \\ &= \frac{1}{\sqrt{\omega^2+4}} - \omega(\omega+2) \frac{1}{(\omega^2+4)^{\frac{3}{2}}} \\ &= \frac{(\omega^2+4) - \omega^2 - 2\omega}{(\omega^2+4)^{\frac{3}{2}}} \\ &= \frac{2(2-\omega)}{(\omega^2+4)^{\frac{3}{2}}} \end{aligned} \quad (7)$$

となるので, (6) 式は $\omega < 2$ で増加し, $\omega > 2$ で減少する。よって, (6) 式は $\omega = 2$ で最大となることがわかる。 $\omega = 2$ を (6) 式に代入すると

$$\begin{aligned} |W_1(j\omega)S(j\omega)| + |W_2(j\omega)T(j\omega)| &= \frac{2+2}{2\sqrt{4+4}} = \frac{4}{4\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} < 1 \end{aligned}$$

となるので, **ロバスト性能条件を満たす**。次の図 1 に $|W_1S|$ を一点鎖線で, $|W_2T|$ を破線で, $|W_1S| + |W_2T|$ を実線でそれぞれ示す。

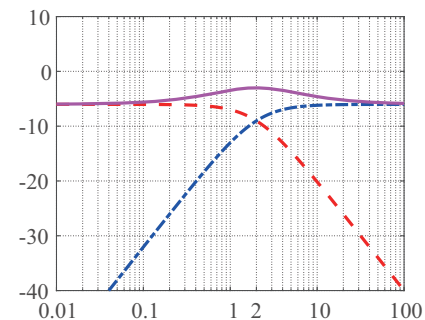


図 1: $|W_1S|$, $|W_2T|$, $|W_1S| + |W_2T|$ の周波数特性